



CONGRESO DE
MANTENIMIENTO & CONFIABILIDAD | 2a
C H I L E

EDICIÓN



“Por aquí es un camino...”

Vamos a compartir nuestras experiencias, logros, tropiezos y descubrimientos.



ANALÍTICA PREDICTIVA MEDIANTE SIMULACIÓN MECÁNICA

Cristián Solís Calderón

Ingeniero Senior de Desarrollo soluciones SAP en mantenimiento

Qué ES y qué NO ES esta presentación



No es la venta de un servicio ni un producto



No es una nueva mejora de SAP ni de ANSYS

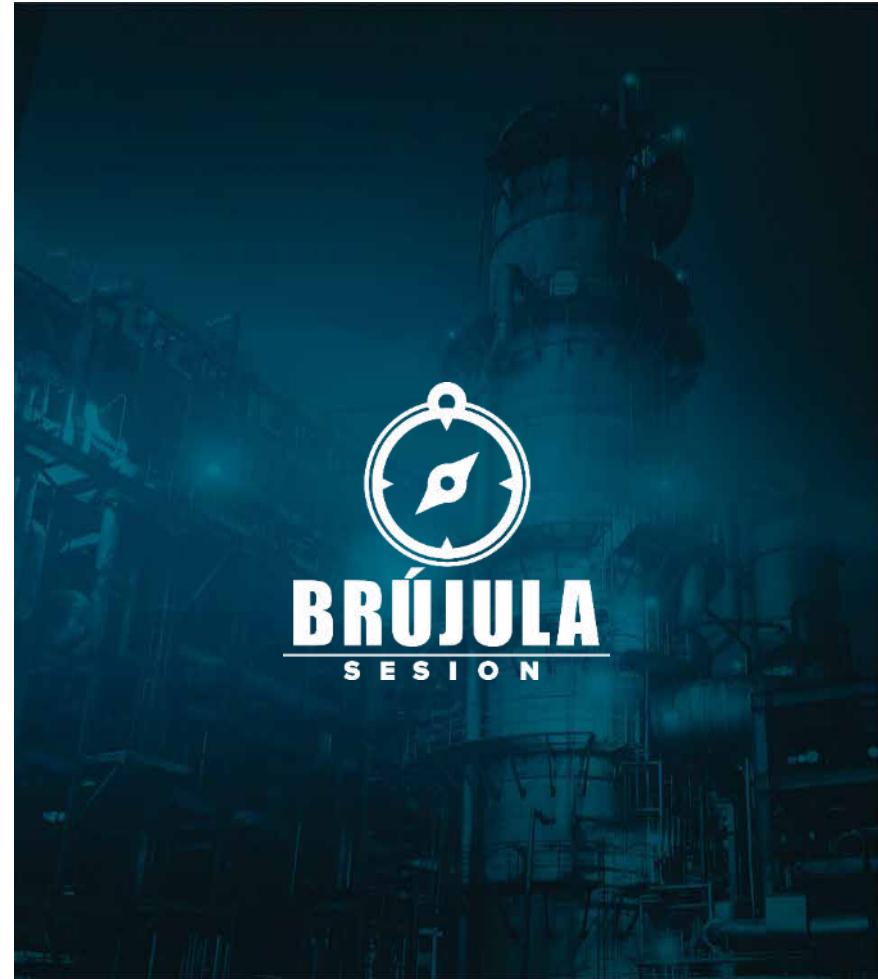


Es una metodología aprendida después de años de desarrollo del método predictivo



Es una historia real que esta resumida en hitos clave

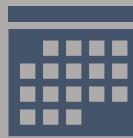
1. Escenario actual
2. Metodología predictiva más usada por la industria de mantenimiento
3. Metodología predictiva usando simulación mecánica
4. Beneficios y conclusiones



Escenario actual



30.000 sensores con
mediciones del proceso



ERP para gestión de
mantenimiento con datos
históricos desde el 1999



Equipo(s) que fallan cada
cierto tiempo con
inspecciones periódicas de
alta frecuencia

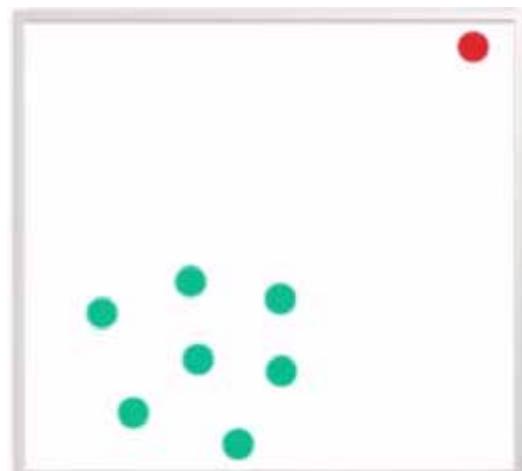
La necesidad del uso de los datos



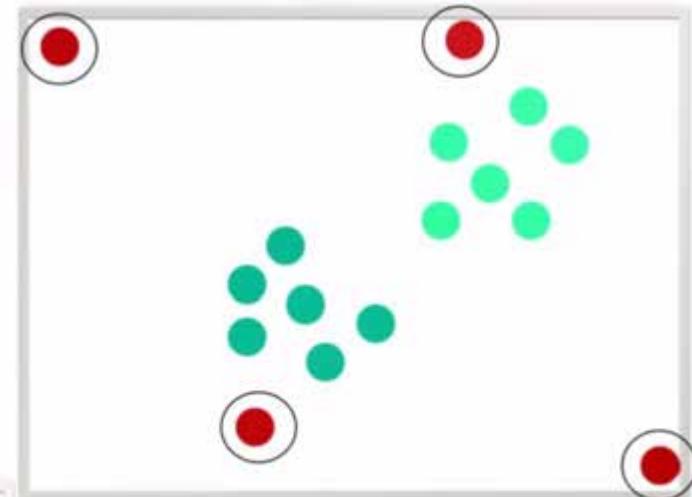
La caja negra de la industria 4.0



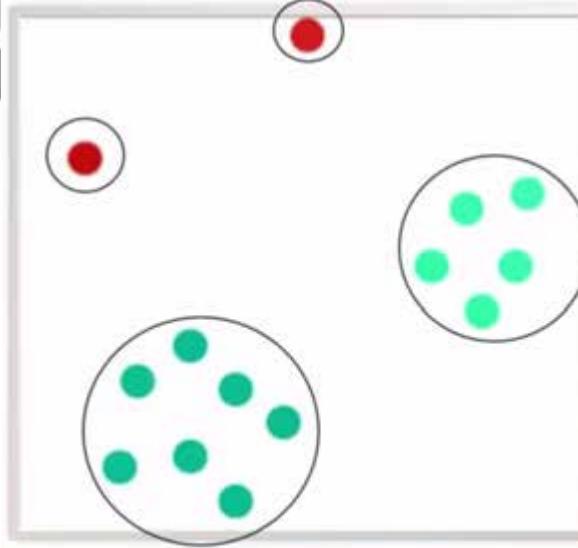
Modelos predictivos más usados en mantenimiento



Distance Based



Density LOF Based



Density Based



Válvula de atemperación con fallas que provocaron 2 PARADAS DE PLANTA

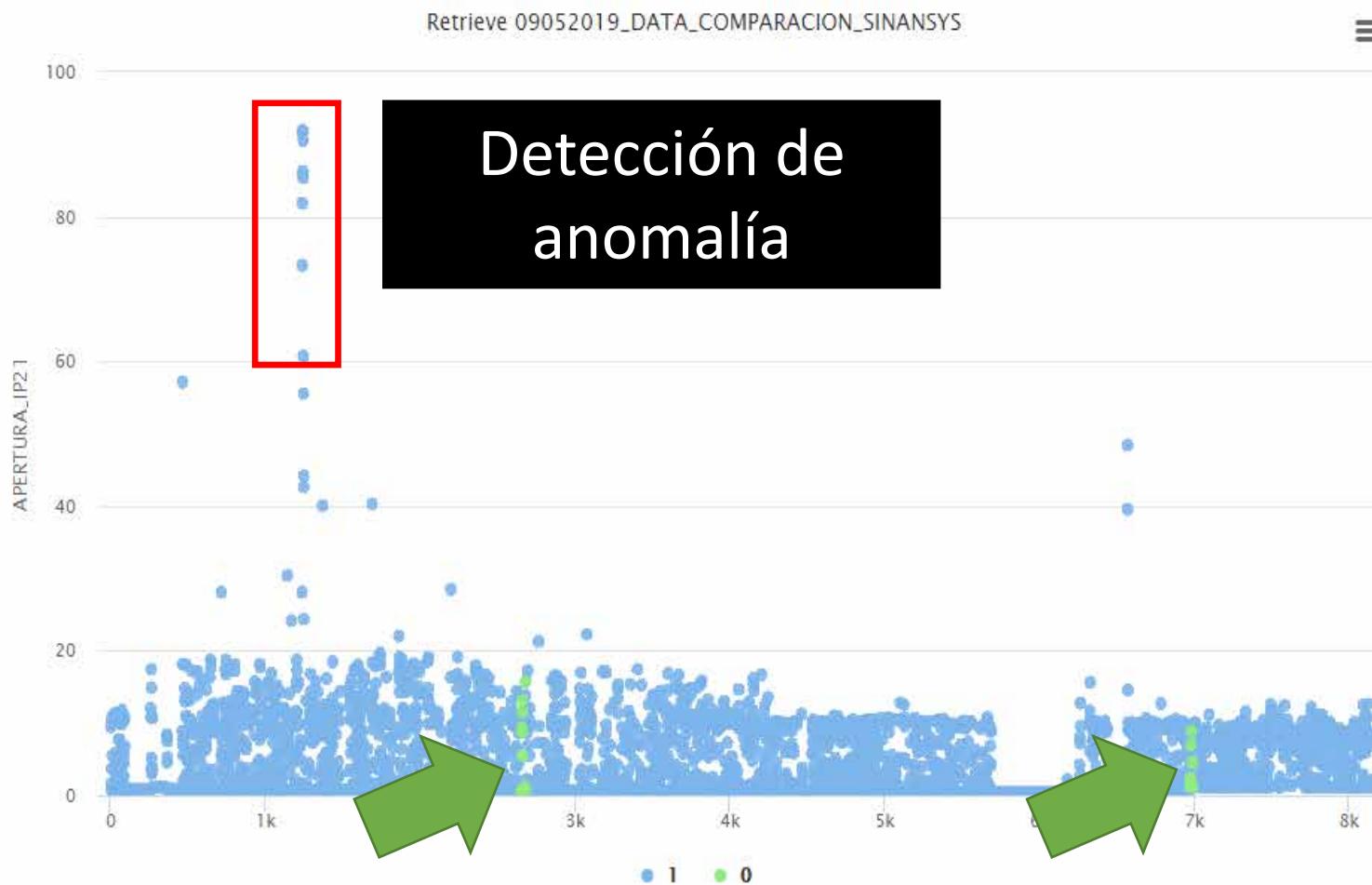
Datos de sensores en la válvula:

- Apertura de la válvula
- Datos operacionales de la válvula

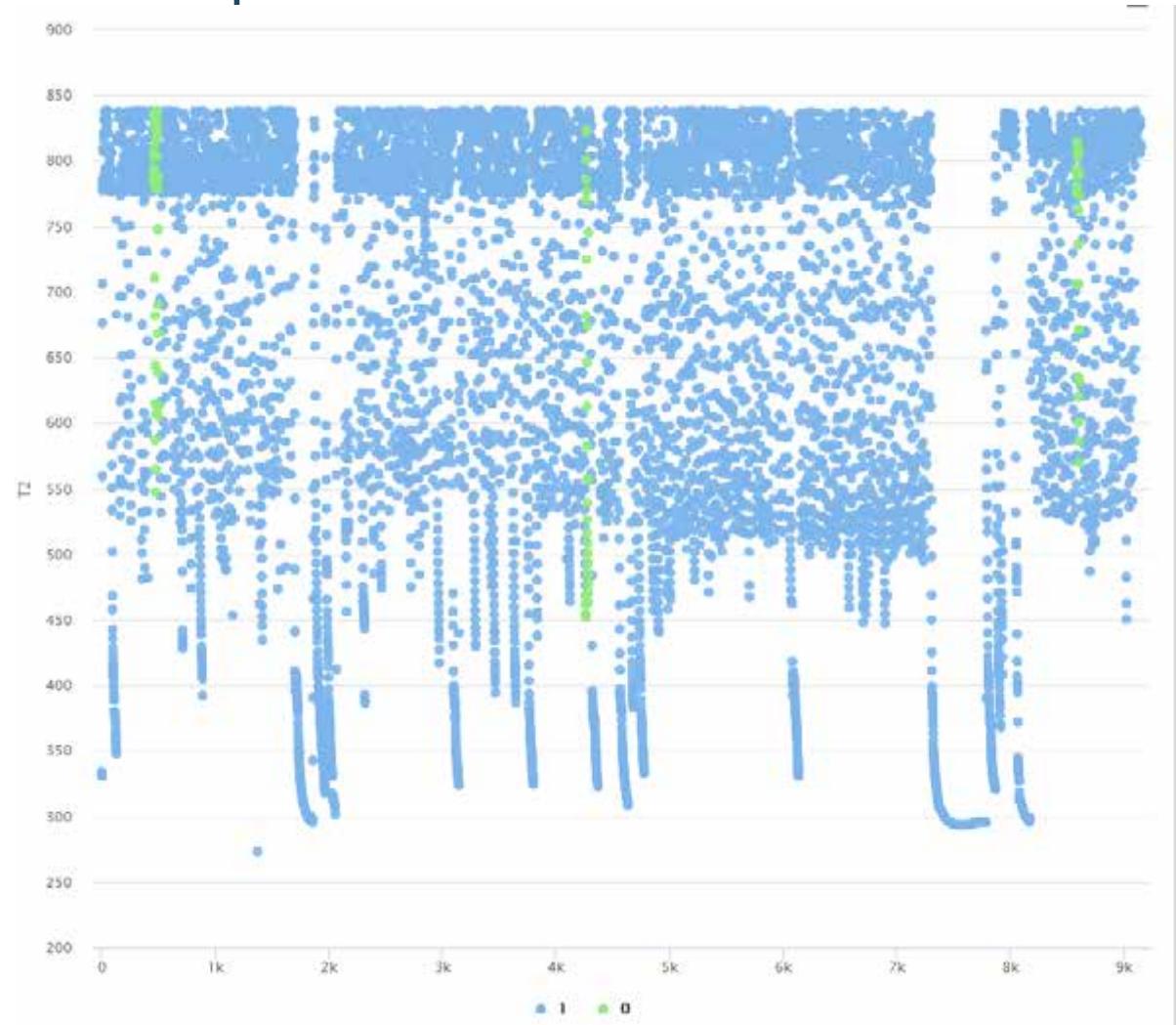
Además:

- Registro de avisos en ERP

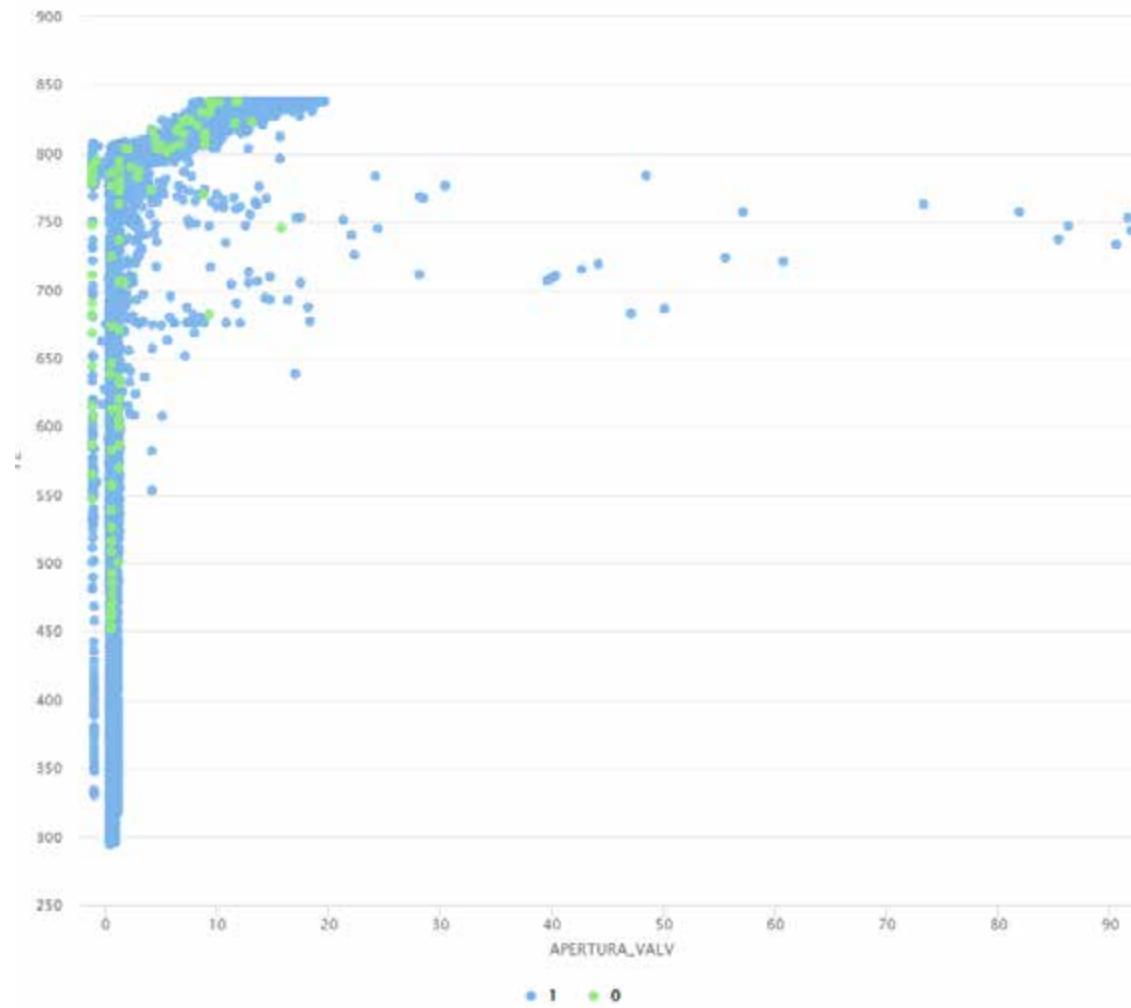
Anomalías detectadas NO SON FALLAS, en ninguno de los 3 métodos



Anomalías detectadas según temperatura



Anomalías detectadas según apertura de la válvula y temperatura

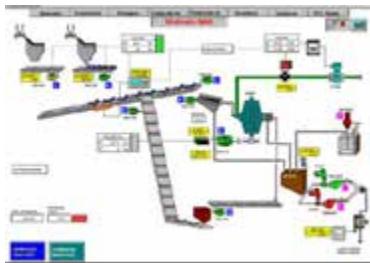


Método no supervisado

Otras metodologías
de **PREDICTIVO**

Monitoreo de condiciones de 1 o más variables de manera independiente (técnicas con sonido, escáner, etc.)

Método de anomalía supervisado por etiqueta falla/no falla



SCADA

CLASIFICACIÓN
SEGÚN
ANOMALÍA

AVISO
PREDICTIVO

CRÍTERIO DE
APROBACIÓN ES
VISUAL Y NO ESTÁ
AUTOMATIZADO

AVISO
CORRECTIVO



¡Ayuda!



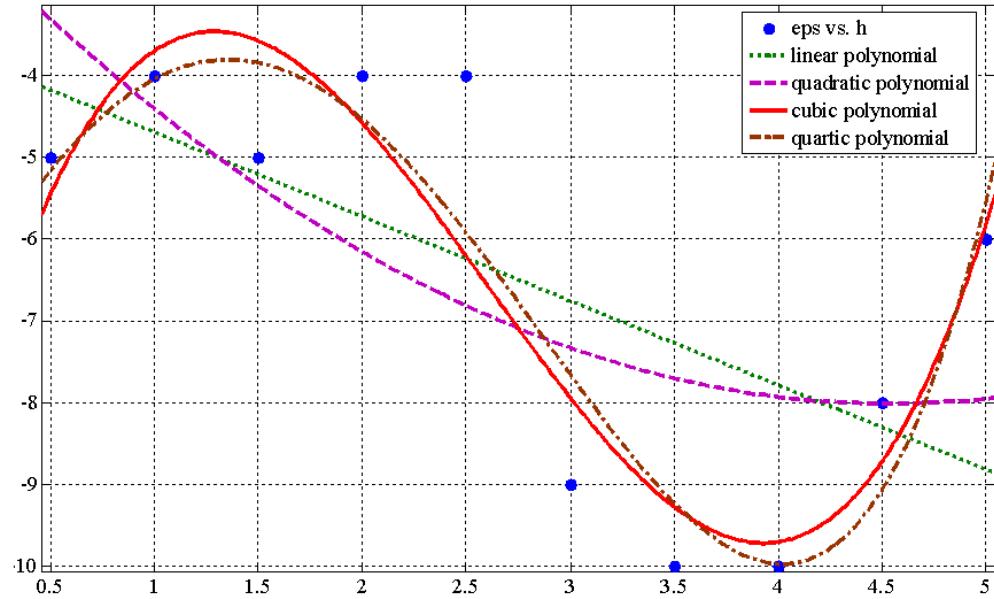
¿Y sí tomamos un punto de referencia?

	Ventajas	Desventajas
Experimental	1.-Más realista	1.-Requiere equipamiento de prueba 2.-Problemas de escalabilidad 3.-Dificultad de tomar mediciones 4.-Costos operacionales
Teórico	1.-Más limpio, información general	1.- Restringido a una geometría y parámetros físicos simples. 2.-Usualmente se limita a problemas lineales
Computacional	1.-No tiene restricciones de linealidad 2.-Física compleja puede ser tratada 3.-Evolución física en el tiempo puede ser obtenida	1.-Requiere gran capacidad de procesamiento 2.-Necesita inversión de tiempo en las iteraciones

Reducir el costo de procesamiento vía Machine Learning

Regresión Lineal múltiple

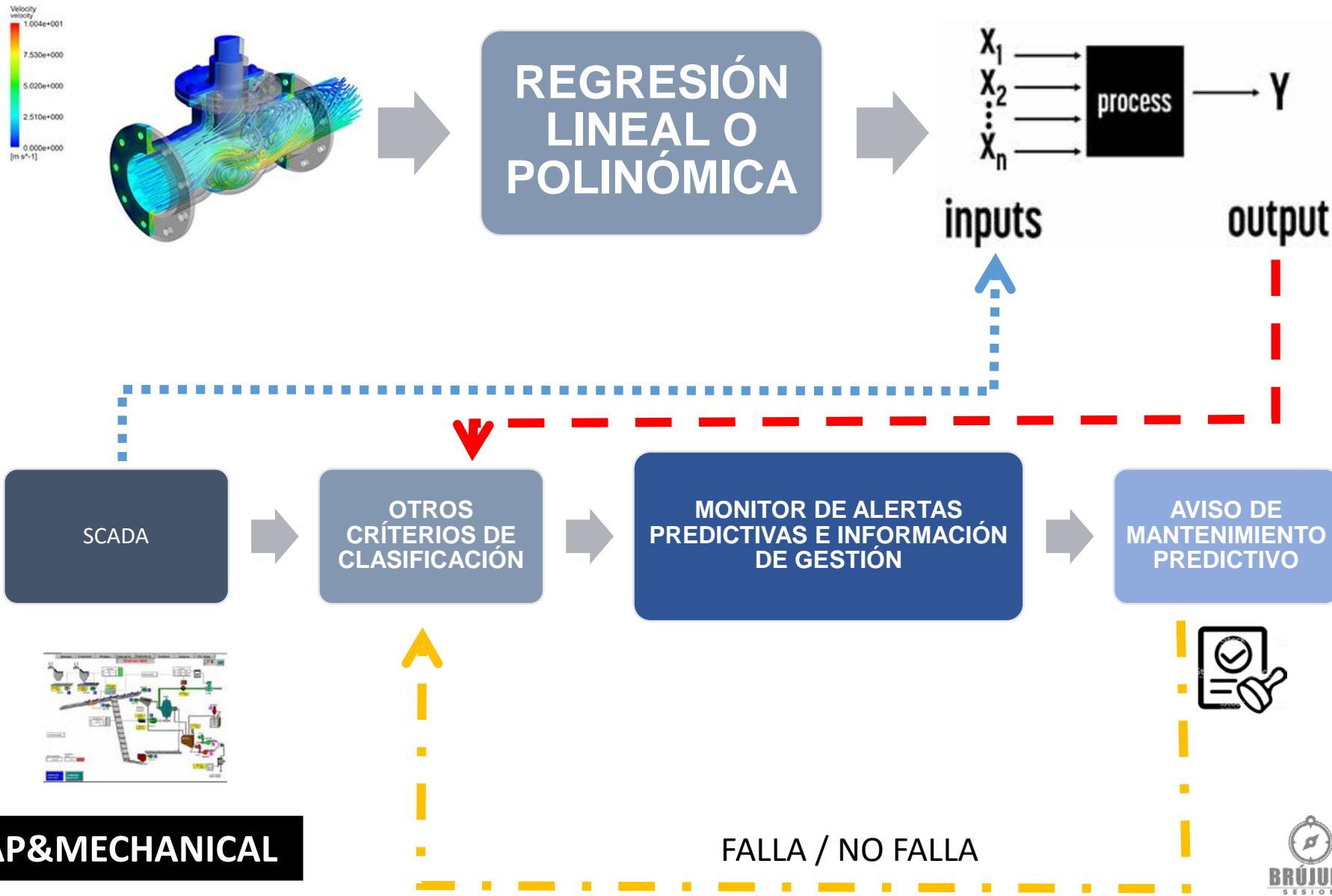
$$y = a_1x_1 + a_2x_2 + b$$



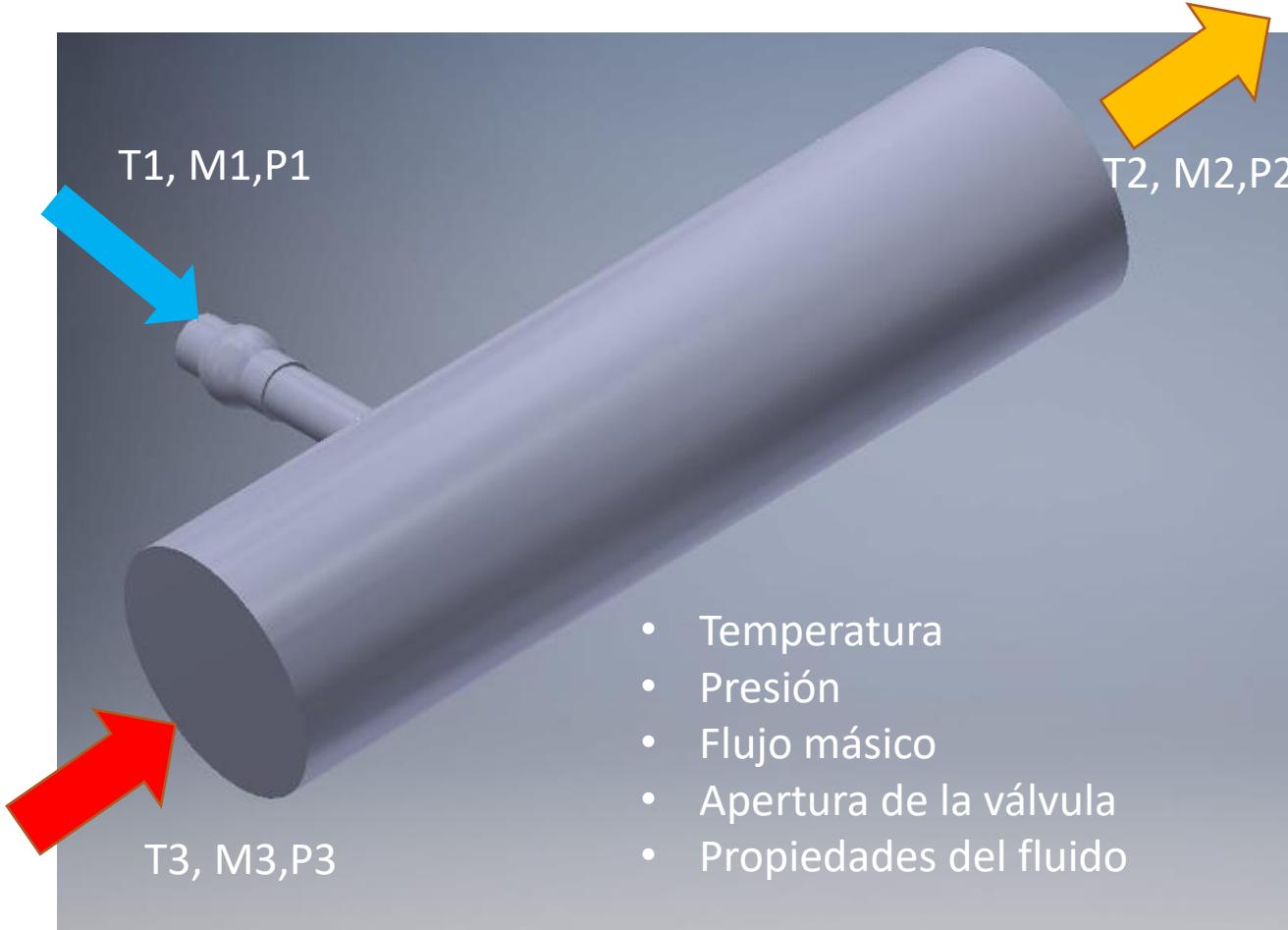
Regresión Polinómica múltiple

$$y = a_1x_1 + a_2x_1^2 + a_3x_2 + a_4x_2^2 + a_5x_1x_2 + b$$

Métodos supervisados



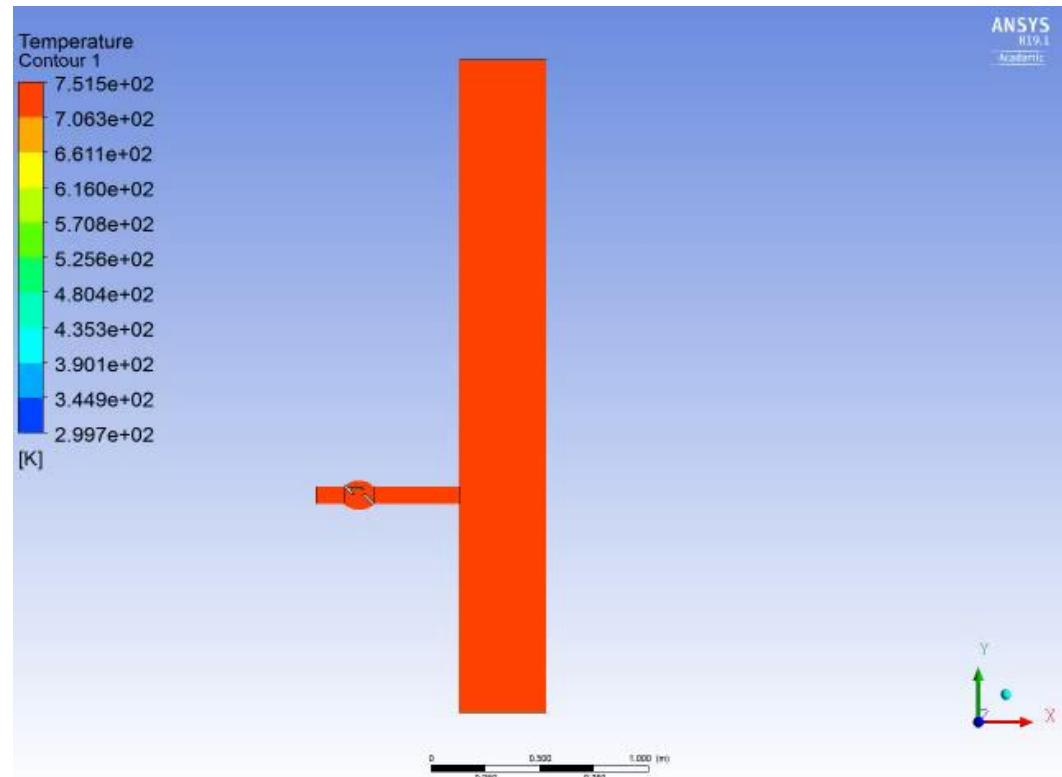
Geometría del problema



Simulación mecánica vía CFD

Variables más importantes que intervienen

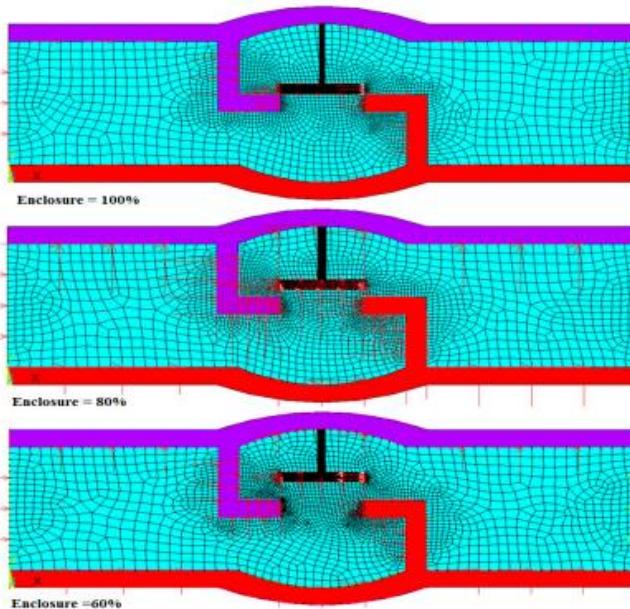
- a) Presión
- b) Temperatura
- c) Flujos máscicos
- d) Apertura de la válvula



Dos categorías dentro de la simulación

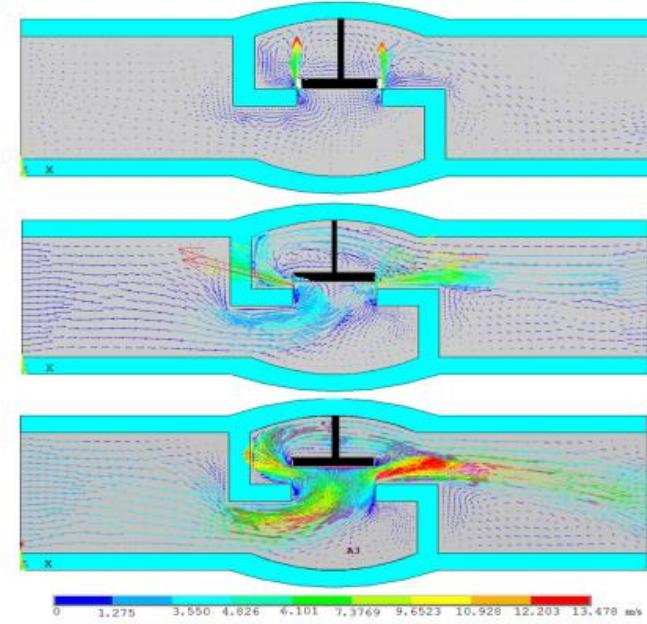
Medidas geométricas

- Condiciones ideales
- Sin imperfecciones



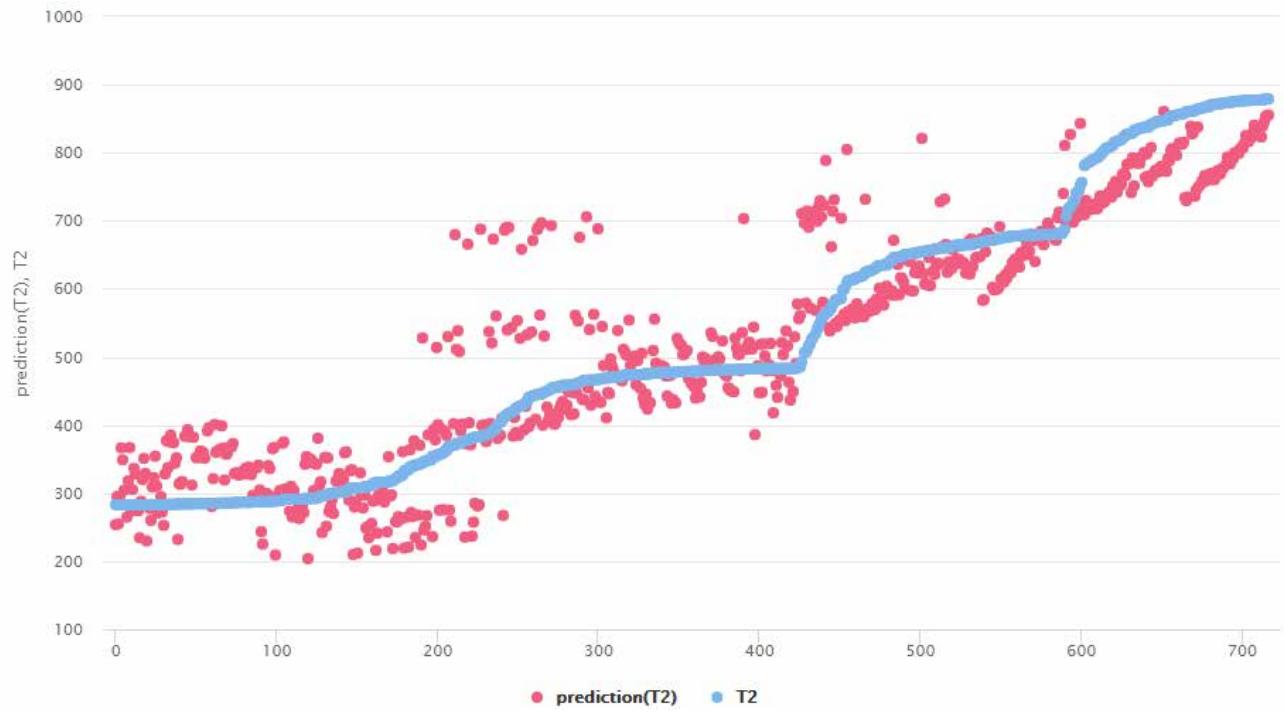
Propiedades físicas

- Condiciones de borde reales
- Estacionarias



Obtención polinomio usando regresión lineal o polinómica múltiple variables

Attribute	Coefficient
T1	0.759
M1	1.257
T3	0.161
M3	-4.406
APERTURA_VALV	0.132
Intercept	-16.472

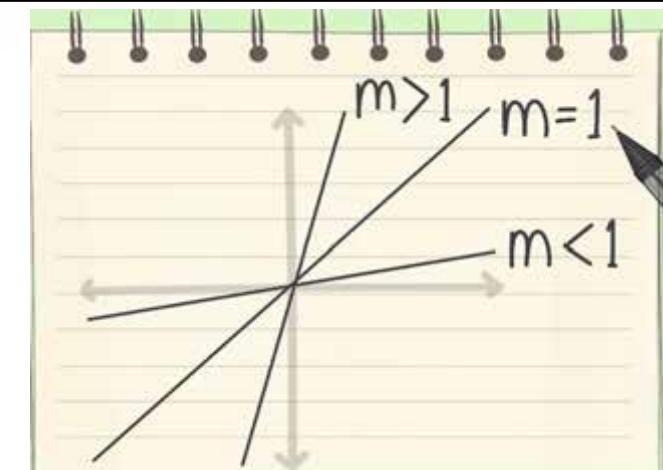


$$T2 = 0.759T1 + 1.257M1 + 0.161T3 - 4.406M3 + 0.132APERTURA_VALV - 16.472$$

Comparar valores SCADA vs Simulación mecánica



Clasificación según pendiente



Calculo iterativo de pendiente de falla

m_1 y m_2 son datos iniciales

Si el punto (Y, Y') se tiene que $Y' - m_1 Y > 0$

Entonces; el punto pertenece al **RANGO DE PREDICCIÓN DE FALLA 1** y el valor de m_1 será:

$$\frac{\sum Y'_{FALLA}}{\sum Y_{FALLA}} = \mathbf{m_1} \text{ (nuevo)}$$

Si en el punto (Y, Y') se tiene que $Y' - m_2 Y < 0$

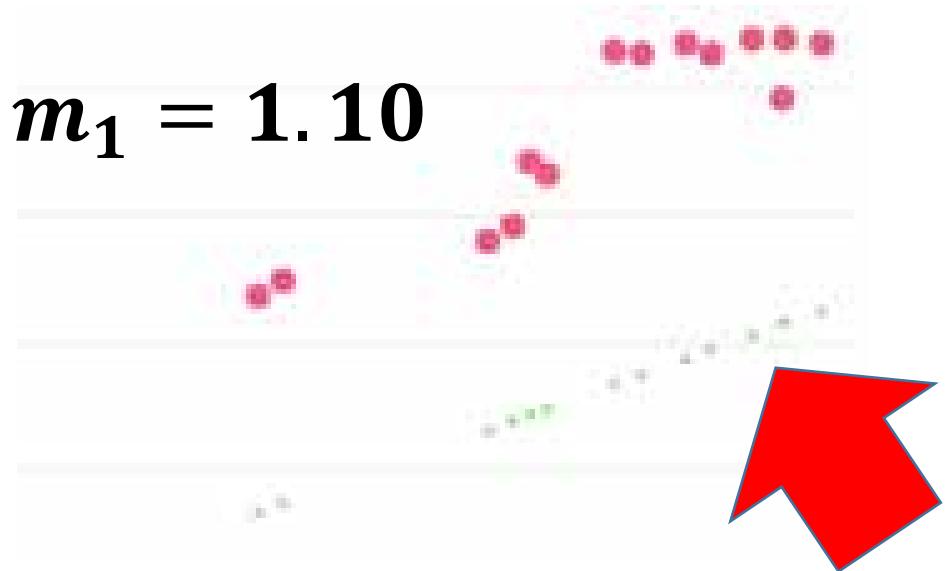
Entonces el punto pertenece al **RANGO DE PREDICCIÓN DE FALLA 2** y el valor de m_2 será:

$$\frac{\sum Y'_{FALLA}}{\sum Y_{FALLA}} = \mathbf{m_2} \text{ (nuevo)}$$

Se espera que m_1 y m_2 converjan

Calculo iterativo de pendiente de falla

$$m_1 = 1.10$$



$$m_2 = 0.85$$



MONITOR DE ALERTAS

List of Alerts

Search	
 Predictivo Chancador	Alerta Predictiva
 Predictivo Chancador	Alerta Predictiva
 Sonidos extraño en chancador	Correctivo
 Predictivo Chancador	Predictivo, en curso
 Cambio Filtro de Lubricación	Preventivo, en curso

6 Junio, 2019

10 Julio, 2019

5 Mayo, 2019

29 Mayo, 2019

13 Junio, 2019

A large orange arrow points from the right side of the slide towards this screenshot.

Alerta

 Predictivo Valvula de atemperación 6 Junio, 2019

Severity: Alta

Status: Alerta Predictiva

Assigned to:

Comment:



MONITOR DE ALERTAS

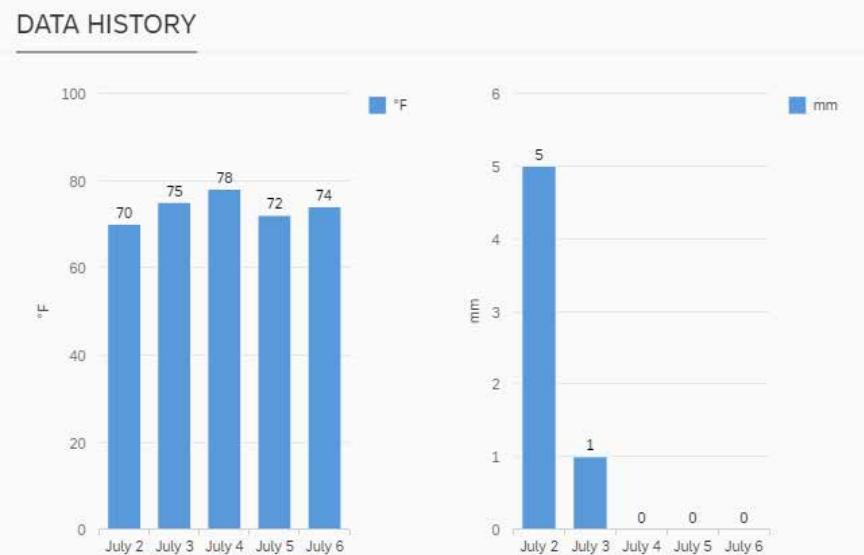
 Valvula de atemperación UNIDAD GENERADORA 16
WS-205S

[Crear aviso de mantenimiento predictivo](#)

Pendiente m1 Pendiente m2

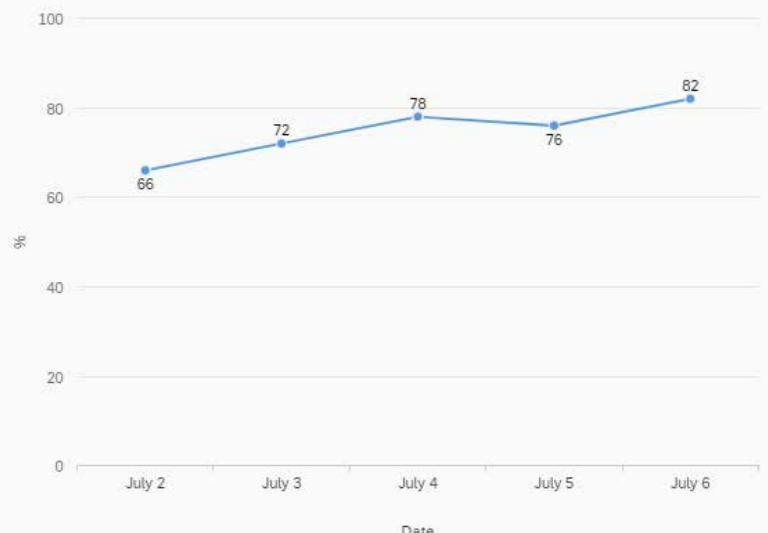
INFO **DATA HISTORY** **MESSAGES**

Model: WS-205S
Manufacturer: Weather Future Inc.



 Valvula de atemperación UNIDAD GENERADORA 16 WS-205S

INFO **DATA HISTORY** **MESSAGES**



Date	Status (%)
July 2	66
July 3	72
July 4	78
July 5	76
July 6	82

MESSAGES

 **July 4, 2018:** Mantenimiento preventivo Cambio Aceite de Lubricación

 **July 3, 2018:** Mantenimiento Correctivo Motor no funciona, con ruidos extraños

Crear automáticamente avisos predictivos si se ingresa al rango predictivo

PREDICCIÓN
OPERACIÓN NORMAL
PREDICCIÓN



LEGENDS

National Geographic, Esri, Garmin, HERE, UNEP-WCMC, USGS

esri

VALOR_CRIT per AUFNR, INGPR

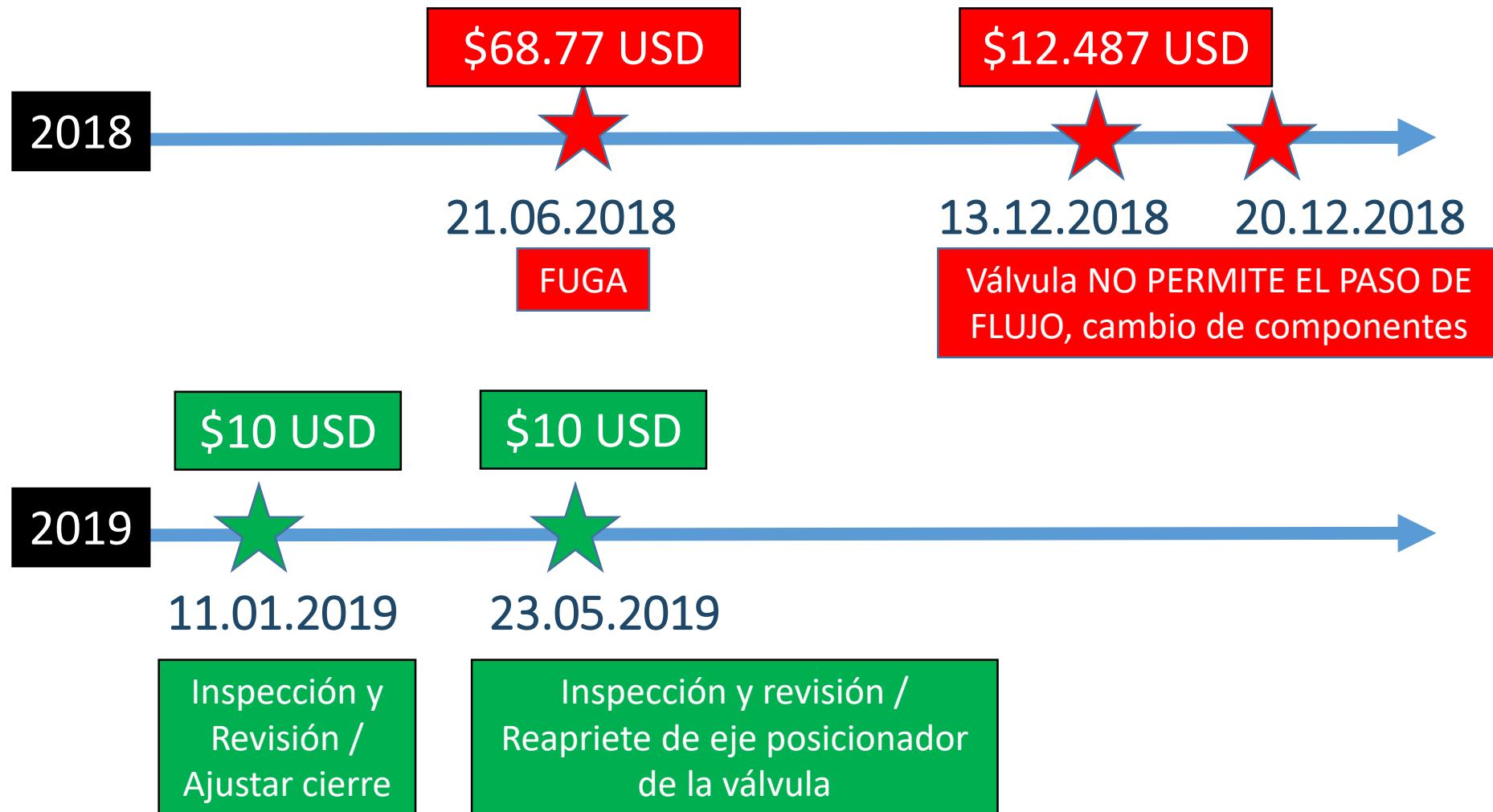
in [\$] 10 Mil.

VALOR_CRIT	TX1	TX2	TX3	TX4	Total
35	16	10	4		30
50	52	22	17		91
75	111	27	30	63	171
100	122	53	40	26	221
125	41	14	17	9	71
150	52	27	42		121
175	113	14	71		196
200					3

QTY_OT2 per WARPL

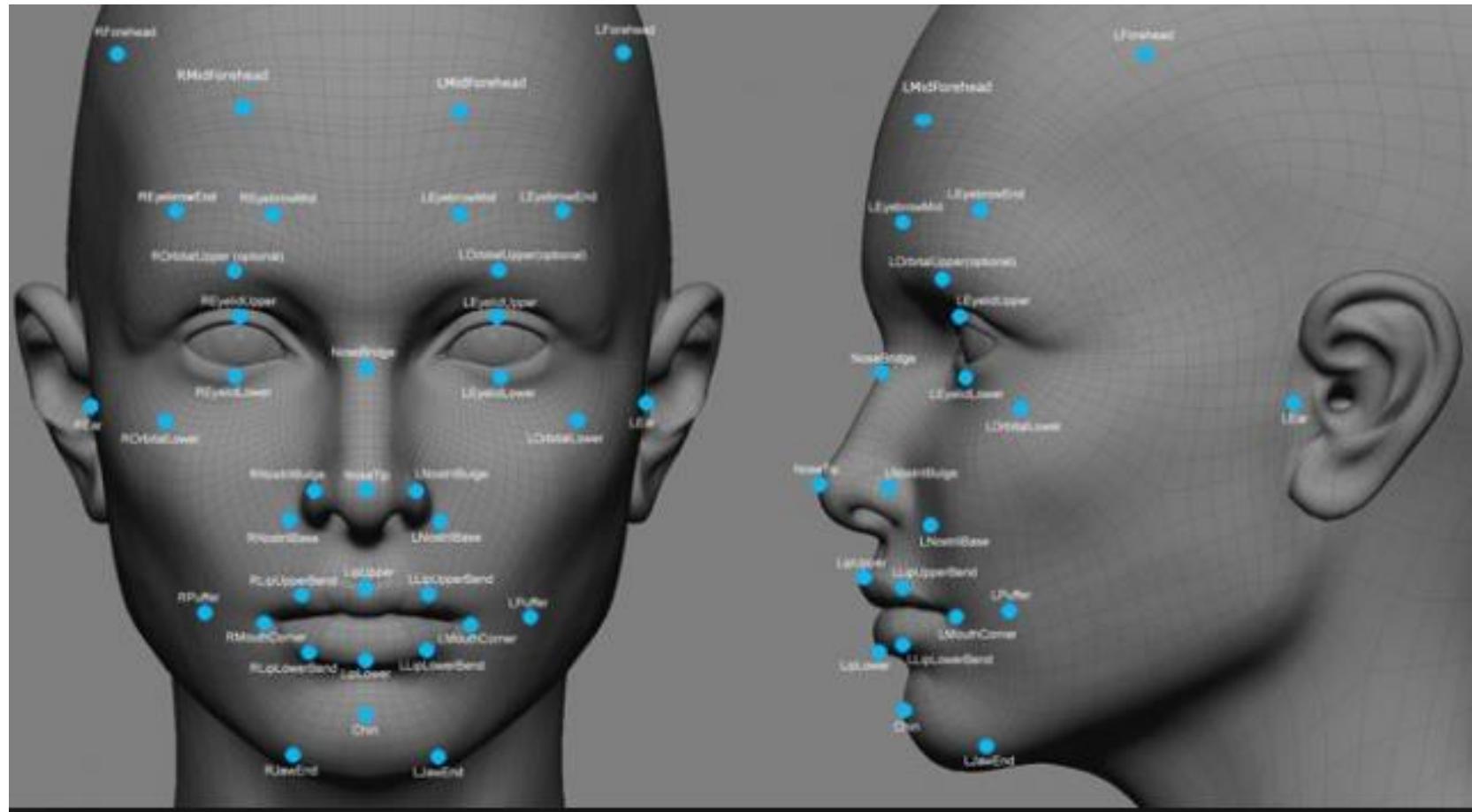
WARPL	QTY_OT2
IM-200-CR0002	370.00
IM-200-CR0001	2.00
IM-200-CR0003	2.00
IM-AH0-PC0002	2.00
IM-AT0-PC0002	4.00
IM-CH0-CH0002	4.00
IM-CH0-CH0001	4.00
IM-CH0-CH0003	2.00
IM-CH0-CH0004	2.00
IM-XD-POZ0001	3.00
IM-LAD-PC0002	2.00
IM-PS02-TR0001	2.00
IM-TA-SAL0002	1.00
IM-TA-SAL0003	2.00
IM-TOC-TR0001	4.00
IM-TOC-TR0002	3.00
IM-ZW000-TR0001	15.00
IM-ZW000-TR0002	11.00

Eventos del año 2018 y los del 2019, luego de la metodología





Analogía con reconocimiento facial





M	Datos	Reconocimiento facial	Reconocimiento de fallas
I	Entrenamiento	Vectorizar la luz, sombra y la forma de la cara de un modelo ideal	Vectorizar la geometría, temperatura, presión, flujos básicos y otras propiedades físicas de un modelo ideal
I	TEST	Probar el modelo vectorial miles de fotografías	Probar el modelo con miles de conjuntos de datos
I	Objetivo	Nombre y apellido	Propiedad física que resulta del sistema de la variación de geometría y otras propiedades (DATO IDEAL)
II	REAL	Fotografías en ángulos complicados	Datos desde SCADA
II	Predicción	Predicción de rasgos faciales, comparación vía rotación de los vectores	Predicción de falla según rango de normal funcionamiento y rango predictivo
	Incompletos o con acierto menor	Retrato hablado	Teoría de calculo de rendimiento y variable de válvulas

Retrato hablado



Teoría para selección de válvulas, NO CAPTURA información relevante para la predicción

$$\rho \frac{D\mathbf{V}}{Dt} = \rho \mathbf{g} - \nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{V}$$

Ecuación de Navier-Stokes

2da Ley de newton para fluidos

$$\rho \frac{D\mathbf{V}}{Dt} = \rho \mathbf{g} - \nabla p$$

Ecuación de Euler

Viscosidad de flujo = 0

$$p_1 + \frac{1}{2} \rho V_1^2 + \rho g z_1 = p_2 + \frac{1}{2} \rho V_2^2 + \rho g z_2$$

Ecuación de Bernoulli

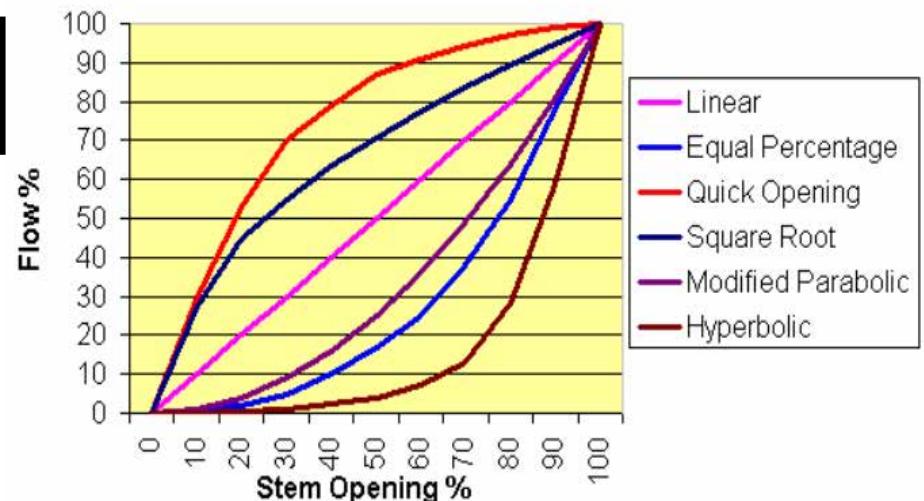
Fluido incompresible y
flujo a lo largo de una
línea de corriente

$$CV = \frac{Q}{\sqrt{\frac{(P_1 - P_2)}{SG}}}$$

Coeficiente
de la válvula

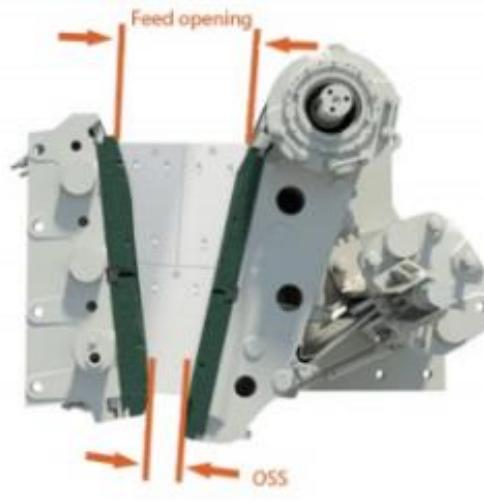
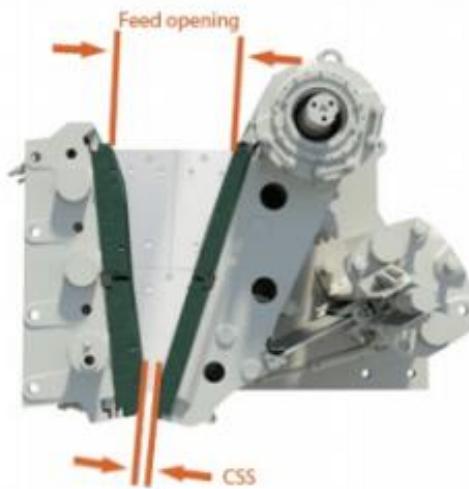
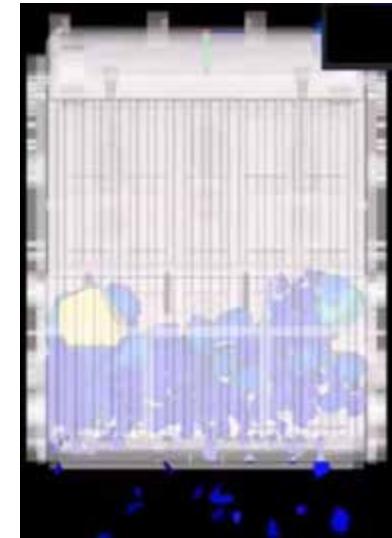
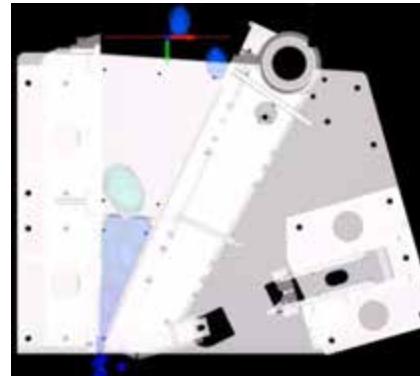
Cada uno de los componentes
Bernoulli es medido a la entrada y
salida de la válvula

Control Valve Flow Characteristics



Extrapolación a otras industrias

- Capacity (ton/h)
- Input Size (mm)
- Output Size (100 mm under)
- Speed: 100 RPM





Cristián Solís

*Ingeniero Senior de Desarrollo
soluciones de mantenimiento en SAP*

cristian.solis@live.com

SI TIENES
DUDAS O COMENTARIOS

¡No dudes en acercarte!



CONGRESO DE
MANTENIMIENTO | **2a**
& CONFIABILIDAD | EDICIÓN
CHILE

POR SU ATENCIÓN

¡GRACIAS!

¡Sigue este camino y encuentra el tuyo!

